

Dálkové řízení žádané hodnoty

analogová vazba

Regulátor:
Ht40B – xP – xxR – 000
Ht40B – xE – xxR – 000

U regulátoru Ht40B lze nastavovat žádanou hodnotu analogovým signálem (0 až 20mA, 4 až 20mA, 0 až 5V, 1 až 5V, 0 až 10V). Typickým příkladem použití může být:

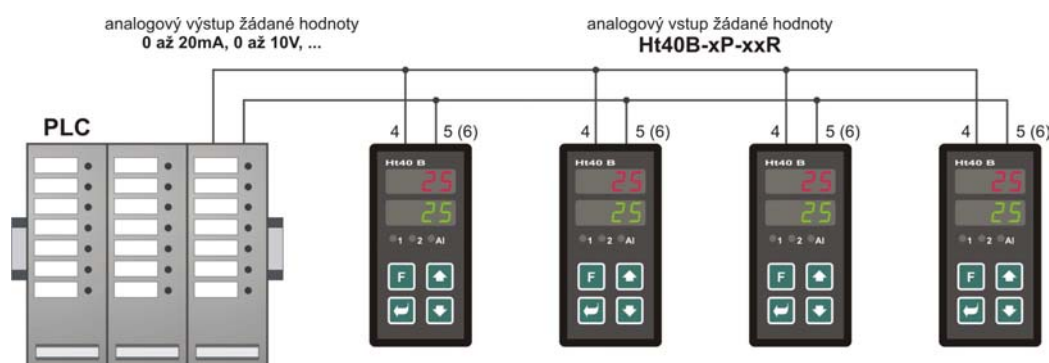
- řízení žádané hodnoty pomocí PLC,
- propojení regulátorů do systému Master – Slave.

Řízení žádané hodnoty pomocí PLC

PLC vysílá žádanou hodnotu unifikovaným signálem (např. 0 až 20mA, 0 až 10V, ...). Tato hodnota má přesně definované meze (např. 0mA = 0°C, 20mA = 800°C).

Regulátory jsou nastaveny pro příjem žádané hodnoty pomocí 2. analogového vstupu.

Na jednotlivých regulátorech lze nastavit diferenci od žádané hodnoty vysílané PLC.



Nastavení

1. Propojte PLC s regulátory

Výstupní procesový signál z PLC propojte s 2. vstupem regulátorů:

- záporná svorka PLC na svorku 4 regulátoru Ht40B,
- kladná svorka napěťového výstupu PLC na svorku 5 regulátoru nebo,
- kladná svorka proudového výstupu PLC na svorku 6 regulátoru.

2. Nastavte PLC.

Programovatelný automat nastavte pro vysílání žádané hodnoty. Musí být přesně definován výstupní signál (např. 0 až 20mA) a rozsah výstupního signálu (např. 0mA = 0°C, 20mA = 800°C).

3. Nastavte podřízené regulátory

V **konfigurační úrovni**, menu **InP2**, nastavte druhý analogový vstup dle výstupu z PLC:

- **In2** = **rSP** ... dálkové řízení žádané hodnoty,
- **SEn2** ... nastavte typ vstupu (např. 0 až 20mA z předchozího případu),
- **dEC2** ... nastavte pozici desetinné tečky (např. 0 ... bez des. místa z předchozího případu),
- **rL 2** ... nastavte spodní rozsah signálu (např. 0 z předchozího případu),
- **rh 2** ... nastavte horní rozsah signálu (např. 800 z předchozího případu).

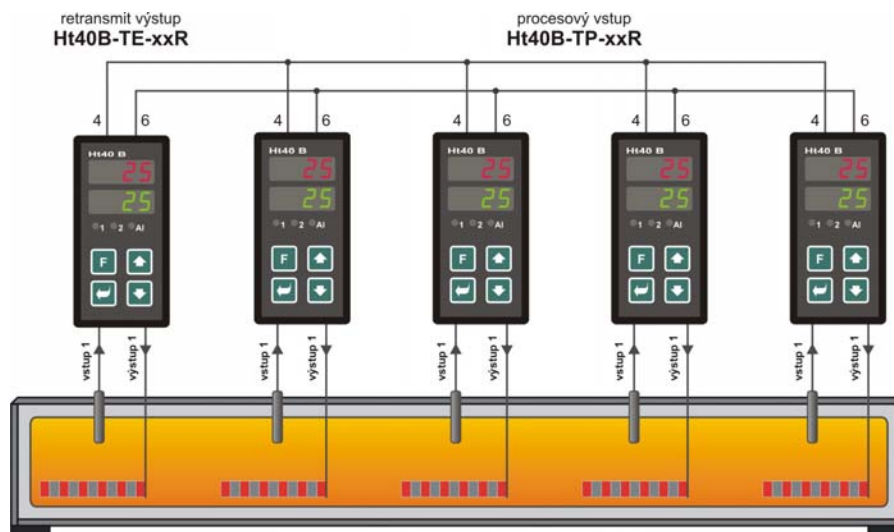
Tím je nastavení vstupu dokončeno.

V **obslužné úrovni** nastavte:

- **L-r** = **M-S** ... dálkové řízení žádané hodnoty,
- **dIF** ... v případě potřeby nastavte diferenci žádané hodnoty. Hodnota parametru **dIF** bude přičtena k přijaté žádané hodnotě (**skutečná žádaná hodnota = přijatá žádaná hodnota + dIF**).

System Master – Slave

Princip je stejný, jako v předchozím případě. Pouze pro řízení je použit regulátor Ht40B s retransmit výstupem.



Nastavení

1. Propojte řídicí regulátor s podřízenými regulátory

- Záporná svorka řídicího regulátoru (retransmit výstup, svorka 4 regulátoru Ht40B) na analogový vstup (svorka 4 regulátoru Ht40B).
- Kladná svorka řídicího regulátoru (retransmit výstup, svorka 6 regulátoru Ht40B) na analogový vstup (svorka 6 regulátoru Ht40B).

2. Nastavte řídicí regulátor ... Ht40B

V *konfigurační úrovni*, menu **rtMt**, nastavte retransmit výstup:

- **Aout = StPt** ... vysílání žádané hodnoty,
- **ProC** ... nastavte výstupní signál (např. 0 až 20mA),
- **rtRl** ... nastavte spodní rozsah vysílané žádané hodnoty (např. 0 = 0°C),
- **rtRl** ... nastavte horní rozsah vysílané žádané hodnoty (např. 800 = 800°C).

3. Nastavte podřízené regulátory

Nastavení je stejné, jako při řízení pomocí PLC. Popis naleznete na předcházející stránce.

Příklad konfigurace řídicího regulátoru:

Ht40B-TE-xxR-000 ... regulátor osazený retransmit výstupem

Příklad konfigurace podřízeného regulátoru:

Ht40B-TP-xxR-000 ... regulátor osazený procesovým vstupem